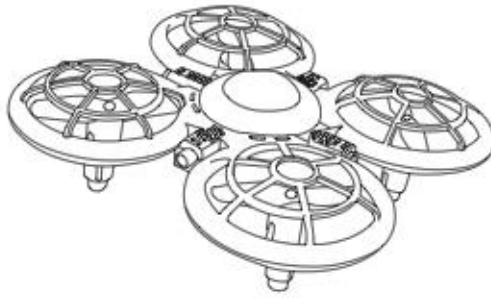


Квадрокоптер с датчиком препятствий

Арт.НС675

Инструкция



Благодарим вас за приобретение нашей продукции. Пожалуйста, сохраняйте упаковку и инструкцию для дальнейшего использования. Следуйте инструкции во время игры.

1. В набор входит



2. Пульт управления

2.1 Функции пульта управления

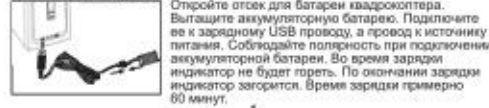


Внимание: 1. Квадрокоптер имеет 2 скорости.
2. Переключение в режим управления рукой доступно только на первой скорости.

2.1 Установка батареек в пульт управления



3. Зарядка аккумуляторной батареи



4. Управление квадрокоптером

4.1 Подготовка к работе

- 1) Установите аккумуляторную батарею в квадрокоптер.
- 2) Включите квадрокоптер, все 4 лампочки загорятся.
- 3) Включите пульт управления.
- 4) Переведите левый джойстик пульта вверх, затем вниз (все 4 лампочки квадрокоптера будут гореть). Завершите установку соединения.



4.1.2 Установка соединения

Поместите квадрокоптер на ровную поверхность. Включите пульт управления, индикатор пульта будет мигать. Лампочки квадрокоптера будут мигать. Переведите левый джойстик вниз, затем вверх, потом джойстик вернется в среднее положение (индикаторы пульта и квадрокоптера начнут гореть непрерывно).

4.2 Калибровка гироскопа

Поместите квадрокоптер на ровную поверхность. Удерживайте кнопку калибровки (для калибровки гироскопа) 4 лампочки квадрокоптера начнут мигать. По окончании калибровки гироскопа лампочки будут гореть непрерывно.



Внимание: Взлетайте на квадрокоптере только с ровной поверхности. Убедитесь, что квадрокоптер летит плавно после взлета.

4.3 Сенсоры столкновения

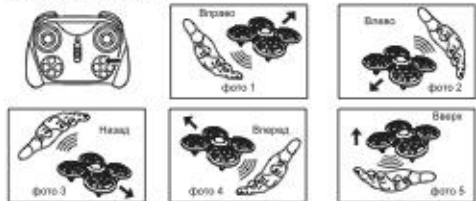
Проведите калибровку пульта управления, установку соединения и калибровку гироскопа (пункты 4.1 и 4.2). Переведите левый джойстик вверх или нажмите кнопку взлет/посадка одной кнопкой. Квадрокоптер оборудован сенсором. При приближении к препятствию он автоматически полетит в противоположном направлении, чтобы избежать столкновения.



2

4.4 Управление рукой

4.4.1 Во время полета квадрокоптера на первой скорости нажмите кнопку "управление рукой/управление пультком". В этом режиме квадрокоптером можно управлять следующим образом (фото 1-5). В данном режиме управление происходит при помощи сенсоров. Держите ладонь на расстоянии 10 см от квадрокоптера. Если квадрокоптер взлетел слишком высоко, ни на него не нужно управлять. Он самостоятельно начнет приземляться через 5-15 секунд. По достижении квадрокоптером необходимой высоты продолжите управление.



4.4.2 В режиме управления рукой лампочки квадрокоптера будут мигать непрерывно. При повторном нажатии кнопки "управление рукой/управление пультком" квадрокоптер перейдет в режим управления пультом, все лампочки горят непрерывно.

4.4.3 В режиме управления рукой нажмите на кнопку "уровень скорости", квадрокоптер включит вторую скорость и автоматически перейдет в режим управления пультом.

5. Управление квадрокоптером

5.1



Внимание: Благодаря чувствительным сенсорам крайне рекомендуется управлять квадрокоптером с особой осторожностью. Плавно перемещайте оба джойстика вверх, вниз и вбок при управлении.

3

5.2 Регулировка движений квадрокоптера

Медленно переместите левый джойстик вверх для взлета квадрокоптера. Если квадрокоптер самостоятельно отклонился в одну из сторон, необходимо провести регулировку движений квадрокоптера при помощи триммеров.

1. Если квадрокоптер самостоятельно отклонился вперед, используйте триммер назад, пока квадрокоптер не стабилизируется. Если квадрокоптер самостоятельно отклонился назад, используйте триммер вперед, пока квадрокоптер не стабилизируется.



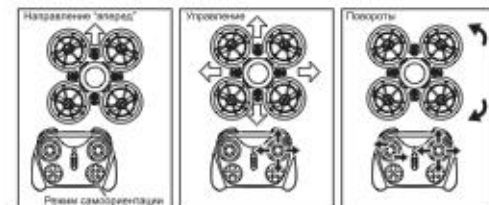
2. Если квадрокоптер самостоятельно отклонился влево, используйте триммер вправо, пока квадрокоптер не стабилизируется. Если квадрокоптер самостоятельно отклонился вправо, используйте триммер влево, пока квадрокоптер не стабилизируется.



6. 3D переворот

Квадрокоптер может выполнять 3D перевороты, если следовать инструкции ниже. Для лучшего результата убедитесь, что квадрокоптер находится на высоте 1.5 метров. Лучшее время совершать перевороты во время взлета, чтобы было легче отрегулировать высоту квадрокоптера после переворота.

Нажмите на кнопку 3D переворота и переместите правый джойстик в одну из сторон (влево/вправо/вперед/назад).



7.2 Возврат одной кнопкой

Удерживайте кнопку возврата одной кнопкой. Квадрокоптер начнет движение к пульту управления. Если квадрокоптер отклонился от необходимого маршрута, откорректируйте направление правым джойстиком (влево/вправо). Для выхода из режима нажмите кнопку возврата одной кнопкой или переместите правый джойстик вверх.



Защита при низком уровне заряда батареи. При низком уровне заряда батареи, лампочки квадрокоптера начнут мигать. Необходимо оканчивать игру, чтобы зарядить аккумуляторную батарею.

Внимание:

