

**«ПОСЛУШНЫЙ» - 4-канальный радиоуправляемый квадрокоптер.**

**Питание:**

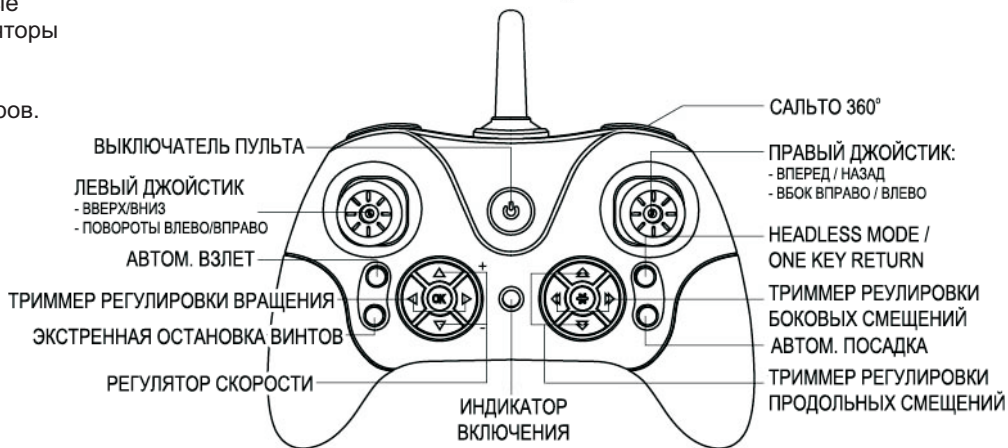
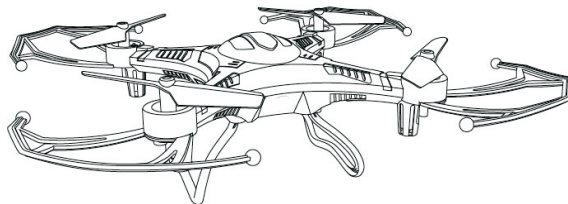
Квадрокоптер - встроенный аккумулятор 3.7V 250mAh Li-po.  
Пульт управления - 3 батарейки AA (не выходят в комплект)

**ПУЛЬТ УПРАВЛЕНИЯ**

Откройте крышку отсека для батареек и соблюдая полярность установите батарейки

Не используйте одновременно старые и новые батарейки, а также аккумуляторы вместе с батарейками.

**Дальность управления** - до 30 метров.



**ЗАРЯДКА АККУМУЛЯТОРА производится от USB.**

1. Выключите питание квадрокоптера.
2. Соедините разъем USB-кабеля с разъемом подзарядки аккумулятора квадрокоптера и подключите USB-кабель к разъему USB компьютера.

*При зарядке световой индикатор на USB-кабеле не горит, а по окончании зарядки он загорается.*

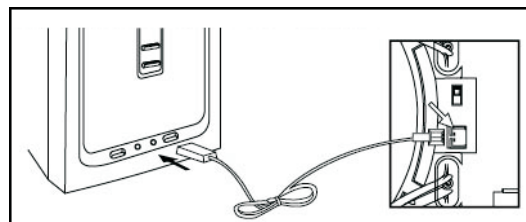
3. Отсоедините кабель аккумулятора от USB-кабеля, соедините его с кабелем питания квадрокоптера и закройте отсек.

**Для полной зарядки аккумулятора требуется около 45 минут.**

**Полностью заряженный квадрокоптер летает около 5-7 минут.**

Старайтесь не заряжать аккумулятор дольше положенного времени, когда загорелся световой индикатор!

Во время игры аккумулятор может нагреться; поэтому перед зарядкой дайте ему остыть 10-15 минут.



**ВНИМАНИЕ!!!**

Убедитесь в безопасности места, выбранного для полета, не упускайте квадрокоптер из виду во время полета.

Не разрешайте детям играть без присмотра взрослых!

Если Вы начинаете терять управление квадрокоптером, уменьшите скорость вращения винтов и посадите его.

Если квадрокоптер упал, сразу выключите винты, переведя левый джойстик в крайнее нижнее положение!

Остерегайтесь вращающихся винтов - они могут стать причиной травм. Не пытайтесь разобрать квадрокоптер, внести изменения в его конструкцию, или заменить аккумулятор на более мощный. Чтобы предотвратить порчу аккумулятора, используйте для его зарядки только устройства, входящие в комплект.

Не играйте возле людей и домашних животных, избегайте преград.



**ПЕРЕД ИГРОЙ**

1. Включите квадрокоптер и установите его на ровную горизонтальную поверхность для настройки гироскопа
2. Включив пульт управления, переведите левый джойстик пульта в крайнее верхнее и затем в крайнее нижнее положение.



## УПРАВЛЕНИЕ КВАДРОКОПТЕРОМ (см рис.)

**СОВЕТ:** Прежде чем поднимать квадрокоптер высоко, отработайте взлёт и посадку, поднимая квадрокоптер на 1,5-2 метра.

**Взлёт** Передвигайте левый джойстик вверх, винты начнут вращаться.

Если винты не начали вращаться и мигает индикатор на пульте, переведите левый джойстик из крайнего нижнего положения в крайнее верхнее, и затем верните его в крайнее нижнее положение и повторите попытку взлета. При необходимости повторите последовательность действий по настройке (1-2) (см. раздел "перед игрой").

При достижении необходимой мощности квадрокоптер оторвется от земли (почувствуйте силу тяги и, если необходимо, добавьте мощности).

**Посадка** Для того чтобы посадить квадрокоптер, передвигайте левый джойстик вниз, понемногу ослабляя тягу. Когда квадрокоптер коснется земли, передвиньте левый джойстик управления вниз до упора – винты остановятся.

Так же осуществляется управление высотой полёта – регулируйте её, плавно перемещая левый джойстик вверх и вниз.

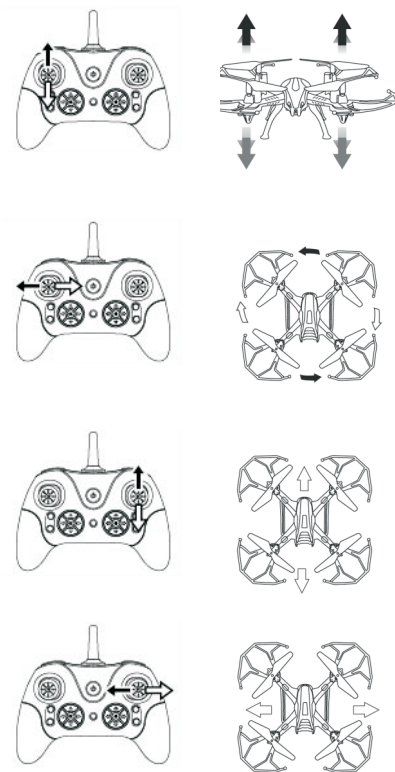
**Повороты** Для поворота квадрокоптера плавно переместите левый джойстик влево/вправо. Повороты осуществляются за счёт вращения вокруг своей оси.

Если после взлета квадрокоптер вращается произвольно, отрегулируйте вращение (см. «Регулировка вращения»).

**Полёт вперёд/назад** Для движения квадрокоптера вперёд/назад передвигайте правый джойстик вверх/вниз.

Используйте левый джойстик для переключения скорости (см выше).

**Полёт вбок** Для движения квадрокоптера вбок передвигайте правый джойстик вправо/влево.



## ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ СКОРОСТИ

Используйте кнопку переключения скорости на пульте.

Низкая скорость - пульт издаст одиночный сигнал (бип)

Средняя скорость - пульт издаст двойной сигнал (бип-бип)

Высокая скорость - пульт издаст тройной сигнал (бип-бип-бип)

## САЛЬТО 360° в полете

- Поднимите квадрокоптер в воздух на высоту от 2 метров,

- Нажмите на кнопку сальто.

- Сдвиньте правый джойстик в одно из крайних положений (вперед, назад, вправо, влево).

Квадрокоптер выполнит одиночное сальто в выбранном направлении.



Помните, что при выполнении каждого сальто квадрокоптер теряет высоту прим. на 1м, и выполнение сальто на слишком малой высоте может привести к падению квадрокоптера.

## Принудительная остановка винтов после посадки

Используйте кнопку Экстренной остановки винтов.

## РЕЖИМ УДЕРЖАНИЯ ВЫСОТЫ ПОЛЕТА

Квадрокоптер имеет функцию игры в режиме "Altitude Hold"- режиме автоматического удержания высоты полета с функцией автоматических взлета и посадки.

### 1. Автоматический взлет.

Когда левый/правый джойстик находится в среднем положении, нажмите на кнопку "АВТОМ. ВЗЛЕТ".

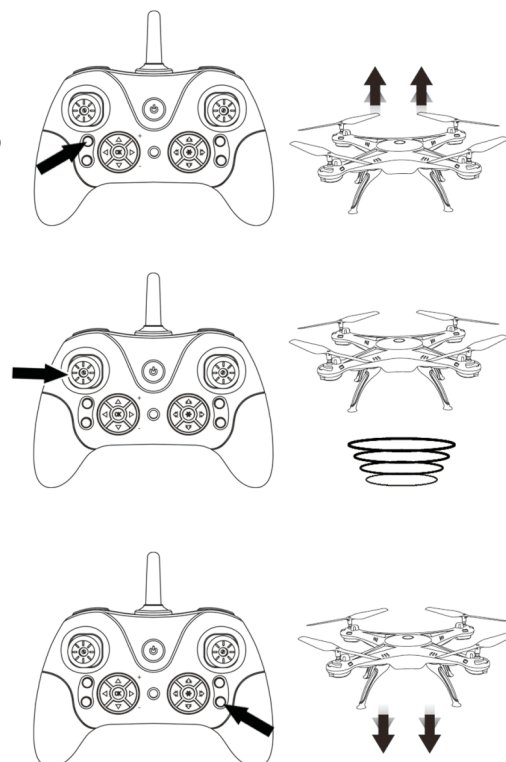
Тогда квадрокоптер выполнит автоматический взлет.

Достигнув определенной высоты, взлет прекратится и квадрокоптер зависнет на этой высоте.

2. Сдвиньте **левый** джойстик вверх для увеличения высоты полета. Когда джойстик вернется в среднее положение, квадрокоптер зафиксирует новую высоту и останется на ней.

3. Сдвиньте **левый** джойстик вниз для уменьшения высоты полета. Когда джойстик вернется в среднее положение, квадрокоптер зафиксирует новую высоту и останется на ней.

4. **Автоматическая посадка.** Когда левый джойстик находится в среднем положении, нажмите на кнопку "АВТОМ. ПОСАДКА". Квадрокоптер выполнит автоматическую посадку.



**Режим “Headless Mode”** - режим автоматической ориентации квадрокоптера на пульт управления.

В этом режиме независимо от того, какой стороной квадрокоптер направлен к игроющему, он полетит от игроющего (вперед) при движении правого джойстика вперед(вверх), и к игроющему - при движении правого джойстика в любую из сторон. Т.о. в режиме “Headless Mode” самая дальняя от игроющего сторона квадрокоптера станет “передом” и т.д.

Режим “Headless Mode” пригодится, если квадрокоптер улетит далеко и будет трудно понять, как квадрокоптер ориентирован в пространстве (где у него перед и зад).

При игре в режиме “Headless Mode” игроющему не нужно следить за ориентацией квадрокоптера в пространстве: дальняя от игроющего сторона квадрокоптера будет “передом”, а ближняя к нему - “задом”.

Для включения режима “Headless Mode” используйте краткое нажатие на кнопку “HEADLESS MODE”. Этим же способом осуществляется выключение режима.



### Функция ONE KEY RETURN

Если игрок затрудняется вернуть улетевший квадрокоптер к себе, нажмите (удерживайте 3 секунды) кнопку “ONE KEY RETURN” на пульте, тогда квадрокоптер начнет движение в направлении игроющего.

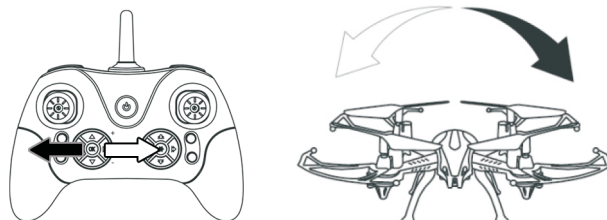
Когда квадрокоптер приблизится к игроющему, можно будет возобновить управление в обычном режиме. (!) Во время возвращения квадрокоптера игроющему необходимо контролировать высоту полета.

**РЕГУЛИРОВКА ВРАЩЕНИЯ** Если после взлета на 1,5 метра квадрокоптер непроизвольно вращается вокруг своей оси, такое вращение необходимо устранить при помощи **прерывистых** нажатий на триммер регулировки вращения (рис.):

- если квадрокоптер вращается влево (против часовой стрелки), прерывисто нажимайте на триммер вправо (на правую стрелку) до полного устранения такого вращения;

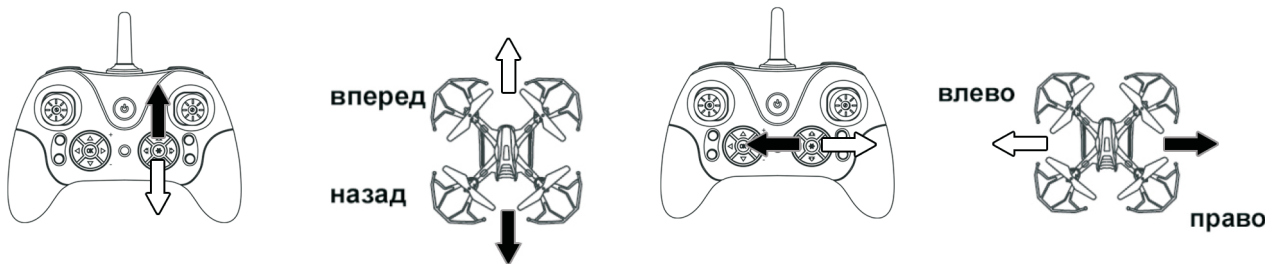
- если квадрокоптер вращается вправо (по часовой стрелке), прерывисто нажимайте на триммер влево (на левую стрелку) до полного устранения такого вращения.

Используйте этот триммер также если квадрокоптер в полете непроизвольно отклоняется в сторону от прямолинейного курса.



**РЕГУЛИРОВКА СМЕЩЕНИЙ** Если после взлета на 1,5 метра квадрокоптер непроизвольно смещается вбок в одну из сторон (вправо/ влево), такое смещение необходимо устранить при помощи **прерывистых** нажатий на триммер регулировки боковых смещений со стрелкой, направленной в сторону, противоположную направлению непроизвольного смещения.

Аналогичным образом, непроизвольные **продольные** (вперед/назад) смещения квадрокоптера можно устранить при помощи триммеров продольных смещений.



### ХРАНЕНИЕ КВАДРОКОПТЕРА

Храните квадрокоптер в выключенном состоянии с полностью заряженным аккумулятором.

### МАСТЕРСКИЕ “ВЛАСТЕЛИН НЕБЕС”

- **Москва:** Киевское шоссе, Бизнес-Парк «РУМЯНЦЕВО», т. (495) 788-07-92 с 9-00 до 17-00, по рабочим дням.  
- **Санкт-Петербург:** Новочеркасский пр. 58, оф. 204, т. (812) 715-71-50, по рабочим дням.

[www.vlastelin-nebes.ru](http://www.vlastelin-nebes.ru)  
[www.bestradiotoys.ru](http://www.bestradiotoys.ru)