



## Инструкция на квадрокоптер «ДОЗОРНЫЙ», Арт.ВН3482

Перед началом игры внимательно прочтите инструкцию.  
Сохраняйте инструкцию для последующих обращений.

«ДОЗОРНЫЙ» - 4-канальный радиоуправляемый квадрокоптер.

### Питание:

Квадрокоптер - встроенный аккумулятор.

Пульт управления – 4 батарейки AA (в комплект не входят)

### ПУЛЬТ УПРАВЛЕНИЯ

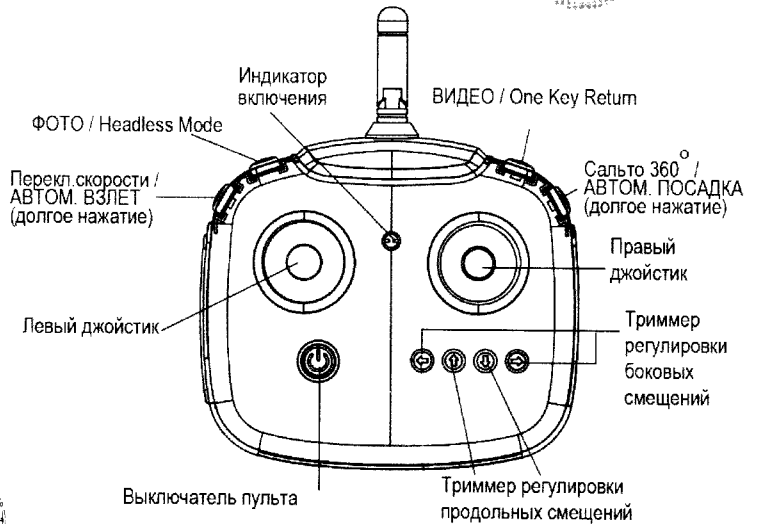
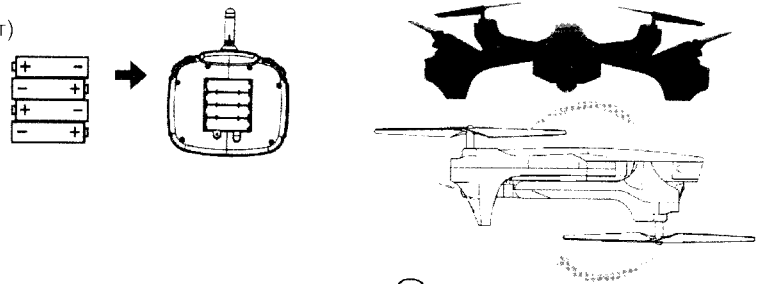
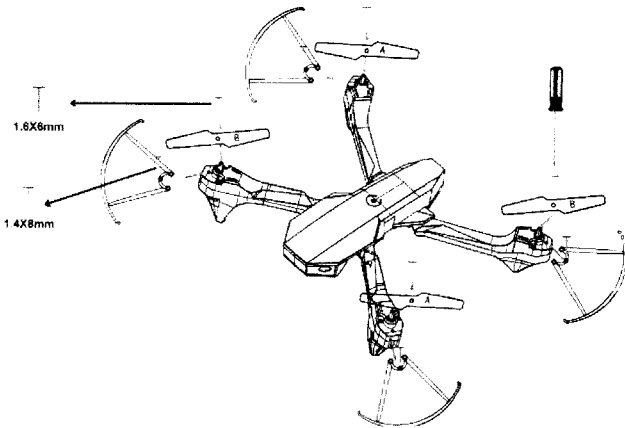
Откройте крышку отсека для батареек и соблюдая полярность установите батарейки

(!) Не используйте одновременно старые и новые батарейки, а также аккумуляторы вместе с батарейками.

Дальность управления - более 50 метров.

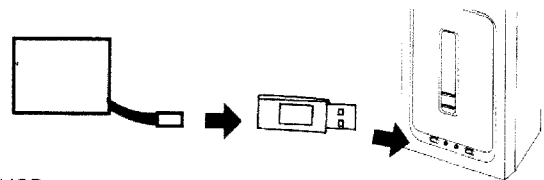
### КВАДРОКОПТЕР

Установите защитные дуги на квадрокоптер, закрепляя их шурупами 1,4X8мм. Винты крепятся шурупами 1,6X6мм.



### ЗАРЯДКА АККУМУЛЯТОРА производится от USB.

1. Отсоедините кабель питания квадрокоптера от кабеля аккумулятора.
2. Соедините кабель аккумулятора с разъемом USB-кабеля и подключите USB-адаптер к разъему USB компьютера.



*В процессе зарядки на USB-адаптере горит световой индикатор; по ее окончании он гаснет.*

3. Отсоедините кабель аккумулятора от USB-адаптера и соедините его с кабелем питания квадрокоптера для начала игры.

**Для полной зарядки аккумулятора требуется около 90 минут.**

**Полностью заряженный квадрокоптер летает около 5-7 минут.**

Старайтесь не заряжать аккумулятор дольше положенного времени, когда погас световой индикатор!  
Во время игры аккумулятор может нагреться; поэтому перед зарядкой дайте ему остыть 10-15 минут.

### ВНИМАНИЕ!!!

Убедитесь в безопасности места, выбранного для полета, не упускайте квадрокоптер из виду во время полета.

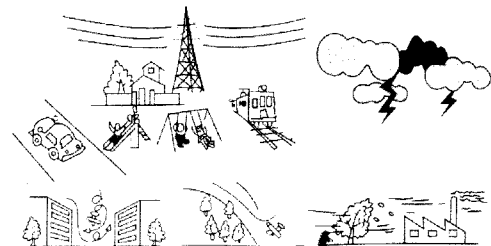
Не разрешайте детям играть без присмотра взрослых!

Если Вы начинаете терять управление квадрокоптером, уменьшите скорость вращения винтов и посадите его.

Если квадрокоптер упал, сразу выключите винты, переведя левый джойстик в крайнее нижнее положение!

Остерегайтесь вращающихся винтов - они могут стать причиной травм. Не пытайтесь разобрать квадрокоптер, внести изменения в его конструкцию, или заменить аккумулятор на более мощный. Чтобы предотвратить порчу аккумулятора, используйте для его зарядки только устройства, входящие в комплект.

Не играйте возле людей и домашних животных, избегайте преград.



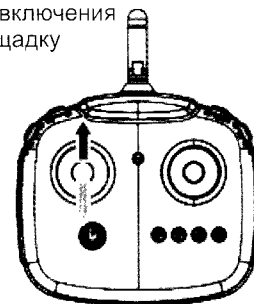
## ПЕРЕД ИГРОЙ

1. Аккуратно раскройте корпус квадрокоптера.

2. Соедините кабель аккумулятора с разъемом питания квадрокоптера, включите квадрокоптер (кнопка включения находится сверху на корпусе квадрокоптера) и установите квадрокоптер на ровную горизонтальную площадку для настройки гироскопа.

3. Включив пульт управления, переведите левый джойстик пульта в крайнее верхнее и затем в крайнее нижнее положение.

Закрепите смартфон на клипсе, надетой на пульт управления.



## УПРАВЛЕНИЕ КВАДРОКОПТЕРОМ (см рис.)

**СОВЕТ:** Прежде чем поднимать квадрокоптер высоко, отработайте взлёт и посадку, поднимая квадрокоптер на 1,5-2 метра.

**Взлёт** Переведите джойстики в крайние нижние положения как показано на рисунке справа, после чего передвигайте левый джойстик вверх.

При достижении необходимой мощности квадрокоптер оторвется от земли (почувствуйте силу тяги и, если необходимо, добавьте мощности).

**Посадка** Для того чтобы посадить квадрокоптер, передвигайте левый джойстик вниз, понемногу ослабляя тягу. Когда квадрокоптер коснется земли, передвиньте левый джойстик управления вниз до упора – винты остановятся.

Так же осуществляется управление высотой полёта – регулируйте её, плавно перемещая левый джойстик вверх и вниз.

**Повороты** Для поворота квадрокоптера плавно переместите левый джойстик влево/вправо. Повороты осуществляются за счёт вращения вокруг своей оси.

**Полёт вперёд/назад** Для движения квадрокоптера вперёд/назад передвигайте правый джойстик вверх/вниз.

**Полёт вбок** Для движения квадрокоптера вбок передвигайте правый джойстик вправо/влево.

## ПЕРЕКЛЮЧЕНИЕ СКОРОСТИ

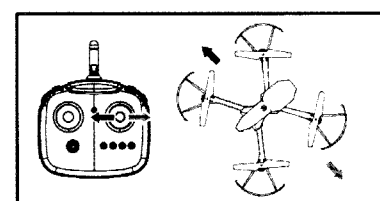
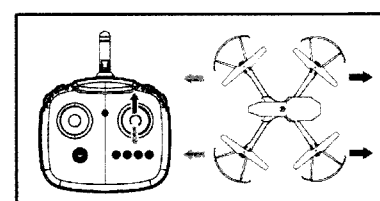
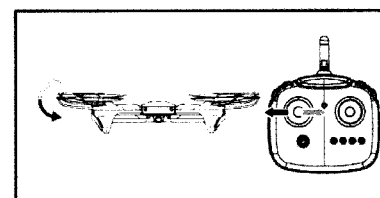
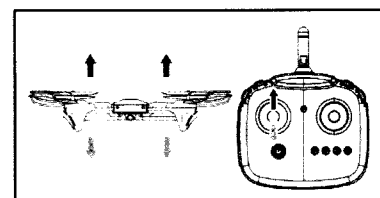
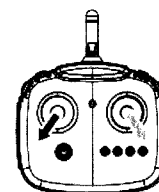
Используйте короткие нажатия на левую верхнюю кнопку для последовательного выбора одной из трех предусмотренных скоростей:

Высокая скорость - Низкая скорость - Средняя скорость и тд

## САЛЬТО 360° в полете

- Поднимите квадрокоптер в воздух на высоту от 2 метров,
- Нажмите на кнопку "сальто 360°".
- Сдвиньте правый джойстик в одно из крайних положений (вперед, назад, вправо, влево). Квадрокоптер выполнит одиночное сальто в выбранном направлении.

(!) Помните, что при выполнении каждого сальто квадрокоптер теряет высоту прим. на 1м, и выполнение сальто на слишком малой высоте может привести к падению квадрокоптера.



## Установка WiFi-ПО для смартфона и подключение по Wifi

Для того, чтобы получать изображение с видеокамеры квадрокоптера на смартфон, скачайте и установите программное обеспечение (приложение) "FYD-FPV Camera". Скачать приложение можно на "Google Play" (Android) и в "APP Store" (iOS). Также скачать это приложение можно просканировав смартфоном нижерасположенный QR-код .

Приложение "FYD-FPV Camera" позволит получать "живое" видео с камеры квадрокоптера на смартфон.

Включите квадрокоптер!

Включите на смартфоне wifi и выберите для подключения сигнал Wi-Fi от квадрокоптера (YD\_XXX\_UFO\_XXXXX). Дождитесь установки соединения.

**FPV (First Person view)** - режим вывода на экран смартфона изображения в точности, как его "видит камера". Откройте приложение и войдите в интерфейс управления.

Запуск режима «фото», «видео» осуществляется выбором соответствующих команд в меню приложения



Нажмите Play для начала передачи видео на смартфон.

Для записи фото или видео используйте экранное меню приложения "FYD-FPV Camera".



## Режим "Headless Mode"

Квадрокоптер имеет функцию игры в режиме "Headless Mode"- режиме автоматической ориентации квадрокоптера на пульт управления. В этом режиме независимо от того, какой стороной квадрокоптер направлен к играющему, он полетит от играющего (вперед) при движении правого джойстика вперед(вверх), и к играющему - при движении правого джойстика вниз (назад) и, аналогично, влево и вправо. Т.е. при включении режима "Headless Mode" самая дальняя от играющего сторона квадрокоптера станет "передом" и т.д.

Режим "Headless Mode" пригодится, если квадрокоптер улетит далеко и трудно понять, как квадрокоптер ориентирован в пространстве (где у него перед и зад).

При игре в режиме "Headless Mode" играющему не нужно следить за ориентацией квадрокоптера в пространстве: дальняя от играющего сторона квадрокоптера будет "передом", а ближняя к нему - "задом".

Для включения режима "Headless Mode" нажмите и удерживайте 3 секунды левую верхнюю кнопку пульта. Для выхода из режима нажмите на эту кнопку повторно.



## Функция "One Key Return"

Если играющий затрудняется вернуть улетевший квадрокоптер к себе, нажмите кнопку "One Key Return" на пульте и удерживайте ее 3 секунды. Тогда квадрокоптер начнет движение в направлении играющего.

Когда квадрокоптер приблизится к играющему, можно будет возобновить управление в обычном режиме.

(!) Во время возвращения квадрокоптера играющему необходимо контролировать высоту полета.



## РЕЖИМ УДЕРЖАНИЯ ВЫСОТЫ ПОЛЕТА

Квадрокоптер имеет функцию игры в режиме "Altitude Hold"- режиме автоматического удержания высоты полета с функцией автоматических взлета и посадки.

### 1. Автоматический взлет.

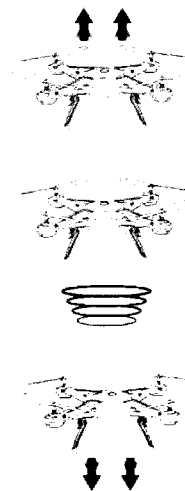
Когда левый/правый джойстик находится в среднем положении, нажмите на кнопку "АВТОМ. ВЗЛЕТ" (долгое нажатие). Тогда квадрокоптер выполнит автоматический взлет.

Достигнув определенной высоты, взлет прекратится и квадрокоптер зависнет на этой высоте.

2. Сдвиньте **левый** джойстик вверх для увеличения высоты полета. Когда джойстик вернется в среднее положение, квадрокоптер зафиксирует новую высоту и останется на ней.

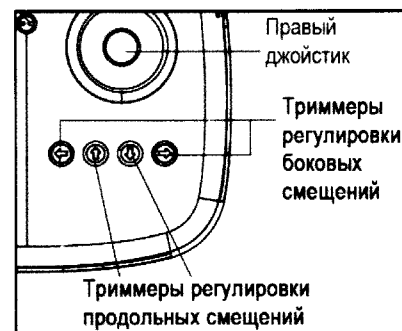
3. Сдвиньте **левый** джойстик вниз для уменьшения высоты полета. Когда джойстик вернется в среднее положение, квадрокоптер зафиксирует новую высоту и останется на ней.

4. **Автоматическая посадка.** Когда левый джойстик находится в среднем положении, нажмите на кнопку "АВТОМ. ПОСАДКА" (долгое нажатие). Квадрокоптер выполнит автоматическую посадку.



**РЕГУЛИРОВКА СМЕЩЕНИЙ** Если после взлета на 1,5 метра квадрокоптер произвольно смещается вбок в одну из сторон (вправо/ влево), такое смещение необходимо устранить при помощи **прерывистых** нажатий на кнопку триммера регулировки боковых смещений (используйте кнопку со стрелкой, направленной в сторону, противоположную направлению произвольного смещения).

Аналогичным образом, произвольные **продольные смещения** квадрокоптера (вперед/назад) можно устранить при помощи триммера продольных смещений (используйте кнопку со стрелкой, направленной в сторону, противоположную направлению произвольного смещения).



При необходимости вернуть заводские настройки пульта управления, сдвиньте джойстики пульта в положения как показано на рисунке:



## ХРАНЕНИЕ КВАДРОКОПТЕРА

Храните квадрокоптер в выключенном состоянии с полностью заряженным аккумулятором.

## МАСТЕРСКИЕ "ВЛАСТЕЛИН НЕБЕС"

- Москва: Киевское шоссе, Бизнес-Парк «РУМЯНЦЕВО», т. (495) 788-07-92 с 9-00 до 17-00, по рабочим дням.
- Санкт-Петербург: Новочеркасский пр. 58, оф. 204, т. (812) 715-71-50, по рабочим дням.

[www.vlastelin-nebes.ru](http://www.vlastelin-nebes.ru)  
[www.bestradiotoys.ru](http://www.bestradiotoys.ru)