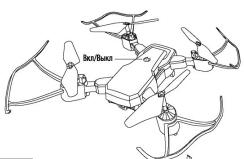


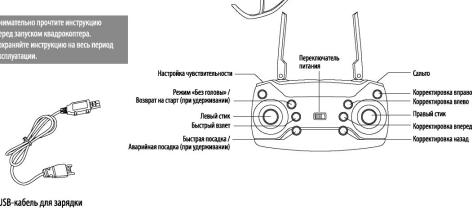
# Радиоуправляемый складной квадрокоптер

## Инструкция

12+

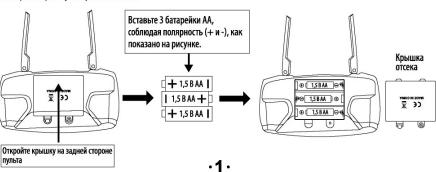


Внимательно прочтите инструкцию перед запуском квадрокоптера.  
Сборочный инструкция на весь период эксплуатации.



### Установка батареек в пульт Р/У

1. Откройте крышку батарейного отсека на задней стороне пульта.
2. Вставьте 3 батарейки АА (нет в комплекте), соблюдая полярность. Не используйте одновременно старые и новые батареи.
3. Закройте крышку батарейного отсека.



•1•

### Зарядка аккумулятора квадрокоптера

1. Вставьте USB-кабель для зарядки в USB-порт компьютера или другого зарядного устройства.
2. Извлеките аккумулятор из игрушки. Вставьте USB-кабель в разъем для питания аккумулятора.
3. Во время зарядки горит индикация. Когда аккумулятор зарядится, индикация погаснет.



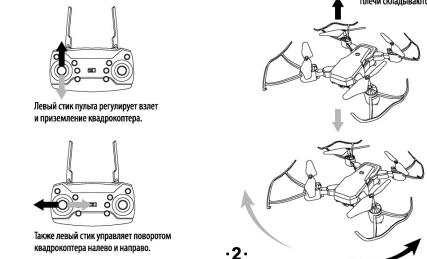
Время зарядки приблизительно 2 часа.

USB-кабель для зарядки

Литий-полимерный аккумулятор

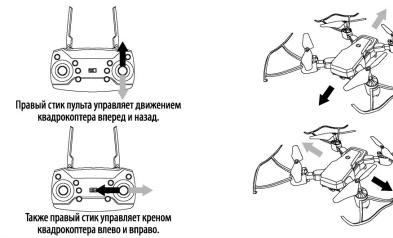
### Управление квадрокоптером

**Внимание!** Перед взлетом квадрокоптер должен установить связь с пультом. Для этого передвижные стики на пульте, как показано на рисунке ниже, чтобы не потерять контроль над квадрокоптером во время движения, необходимо постоянно следить за режимом работы. Во время полета квадрокоптер теряет мощность и снижается; чтобы компенсировать недостаток мощности, добавьте тяги (переведите левый стик вперед).



•2•

•3•

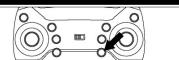


Правый стик пульта управляет движением квадрокоптера вперед и назад.

Также правый стик управляет креном квадрокоптера влево и вправо.

### Корректировка движения

Во время полета квадрокоптер может отклоняться от курса (автоматически корректируется вперед/назад, движение вправо/влево). Откорректируйте его движение можно нажатием кнопки пропорционального направления. Так, если квадрокоптер занес вперед, нажмите кнопку «Корректировка квадрокоптера вперед» (переведите левый стик вперед).



### Настройка чувствительности

Игрушка может работать в двух режимах: низкой чувствительности (30 %) и высокой чувствительности (100 %). Чтобы переключить режим, нажмите кнопку «Настройка чувствительности».

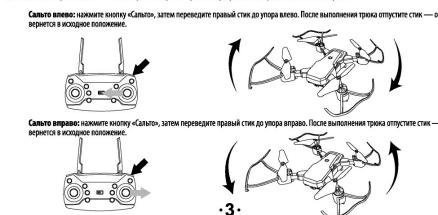
Одна раз («Быстро нажать») — выбор режима низкой чувствительности (до 30 %);

второй раз («Длинно нажать») — выбор режима высокой чувствительности (до 100 %).

Кнопка «Настройка чувствительности» регулирует скорость отклика квадрокоптера. Чем она выше, тем быстрее квадрокоптер реагирует на команды пульта, и наоборот.

### Сальто

Квадрокоптер умеет делать сальто. Чтобы успешно выполнить сальто на расстоянии пяти метров от земли. Лучше всего делать сальто в прямомпереднем направлении.



**Сальто вперед:** нажмите кнопку «Сальто», затем переведите правый стик до упора вперед. После выполнения трика отпустите стик — он вернется в исходное положение.



**Сальто назад:** нажмите кнопку «Сальто», затем переведите правый стик вперед. После выполнения трика отпустите стик — он вернется в исходное положение.



**Режим «без головы»**

**! Если вы вошли в режим «Сальто», но не хотите выполнять трик, нажмите кнопку «Сальто» еще раз.**

Независимо от положения квадрокоптера в пространстве, после перехода в режим «без головы» он будет менять направление полета в соответствии с командами пульта. Если квадрокоптер не движется, значит, он не может передвигаться, в какую сторону он движется, нажмите кнопку режима «без головы». Чтобы вернуть квадрокоптера из режима «без головы» в исходное положение, нажмите кнопку «Сальто».

1. При установлении связи с квадрокоптером нажмите на него, чтобы квадрокоптер вернулся в исходное положение.

2. Для изменения режима «без головы» нажмите соответствующую кнопку. Теперь квадрокоптер будет менять направление полета в соответствии с командами пульта.

3. Для изменения режима «без головы» нажмите еще раз.

4. Если же нет, чтобы квадрокоптер автоматически вернулся к месту запуска, нажмите и удерживайте кнопку «Возврат на старт».

5. Когда квадрокоптер автоматически возвращается к месту запуска, вы можете управлять его пультом и обеспечить более точную посадку, передняя нога (длинно нажать два раза) — выберите режим высокой чувствительности (до 100 %).

Внимание: во избежание поражения квадрокоптера выберите для игры места, где нет склонов подъездов или объектов.

### Устранение неисправностей

Проблема	Причина	Решение
1 После установки сильных ветров квадрокоптер не реагирует на команды пульта.	Не установлены сильные ветры.	Проверьте процедуру установления сильных ветров.
2 После установки аккумулятора пульта не реагирует на команды пульта.	1. Пульты сгорели и изменились, что аккумулятор игрушек изменился вправо. 2. Старые, чтобы аккумулятор и батарея были полностью заряжены.	Замените аккумулятор.
3 Движение игрушек не реагирует на команды пульта. Аккумулятор игрушек разряжен.	3. Разряжен аккумулятор. Квадрокоптер, который, если между ними есть разница в заряде, может не реагировать на команды пульта.	Зарядите аккумулятор или вставьте другой заряженный аккумулятор.
4 Лопасти дифференциала, то игрушка не реагирует на команды пульта.	1. Лопасти дифференциала. 2. Дифференциал разряжен или из-за другого заряженного аккумулятора.	Замените дифференциальный лопасти.
5 Игрушка сбрасывает высоту.	1. Повреждены лопасти. 2. Поврежден двигатель.	1. Замените лопасти. 2. Замените двигатель.
6 При полете игрушка не реагирует на команды пульта, не корректирует высоту.	При полете игрушка не реагирует на команды пульта, не корректирует высоту.	Выполните калибровку.
7 При полете игрушка заносит вперед при корректировке.	При полете игрушка заносит вперед при корректировке.	При полете игрушка заносит вперед при корректировке.
8 Игрушка грохочет заносом вперед/назад при корректировке.	1. Один из двигателей не работает. 2. Крепление лопастей ослабло.	1. Замените двигатель. 2. Затяните винты.

•4•

ERIC